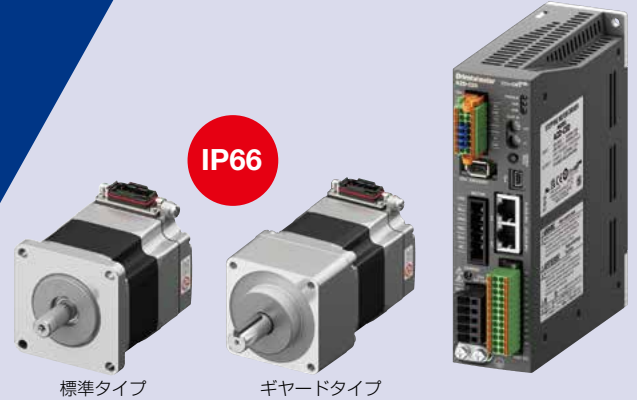


# Oriental motor

## αSTEP AZシリーズ コネクタタイプ

バッテリーレス アブソリュートセンサ搭載

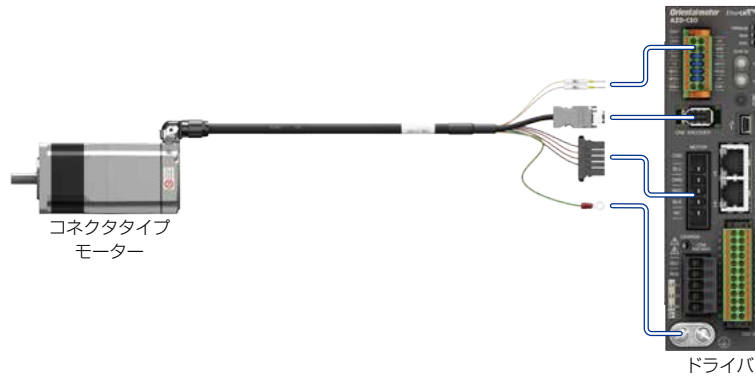
AZシリーズの機能はそのまま。  
ケーブルが1本化。



EtherCAT EtherNet/IP PROFINET Modbus (TCP, UDP) MECHATROLINK  
SSCNET IIIH Modbus (RTU)

### モーターとドライバをダイレクト接続

中継なしで最大10mまで接続可能です。ケーブルの中継処理は不要です。  
動力線・信号線・電磁ブレーキ線・アース線が1本のケーブルにまとめられているため、配線作業を効率よくこなえます。

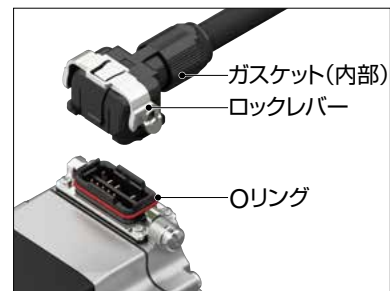


### 保護等級IP66仕様

保護等級IP66のため、高い防塵性があり、水滴がかかる可能性がある環境で使用できます。



#### ●コネクタ構造



コネクタ構造はガスケット、Oリングを内蔵し、防水性能が向上。  
コネクタ部分も含めてIP66に適合しています。

### 接続が簡単なロックレバー式コネクタを採用

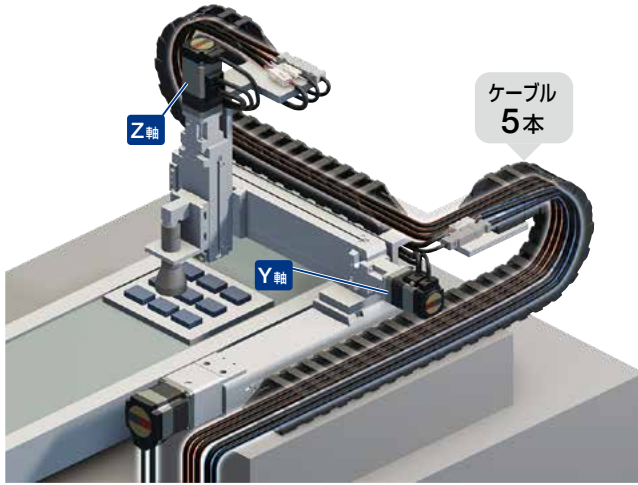
ねじ止めが不要なロックレバー式のため、ケーブルの接続が簡単です。



# ケーブル1本だから、引き回し作業時間の軽減、ケーブルホルダの小型化

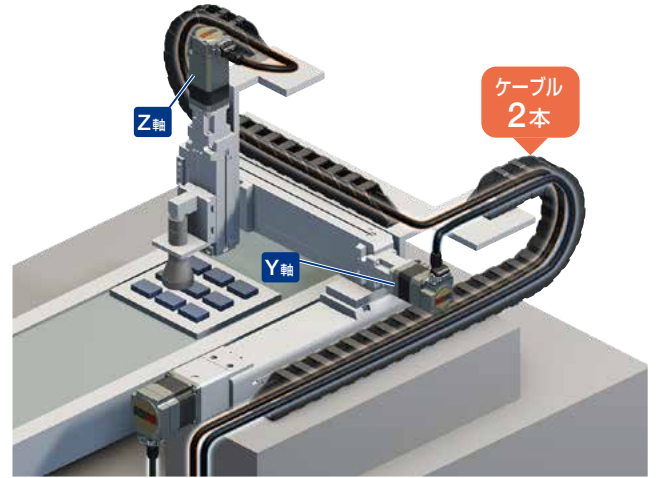
## ●従来品 (ケーブルタイプ)

Z軸 (電磁ブレーキ付モーター) : ケーブル3本  
Y軸 (標準モーター) : ケーブル2本



## ●コネクタタイプ

Z軸 (電磁ブレーキ付モーター) : ケーブル1本  
Y軸 (標準モーター) : ケーブル1本



# ダイレクト接続だから、モーターやケーブルの交換時間削減

## ●従来品 (ケーブルタイプ)



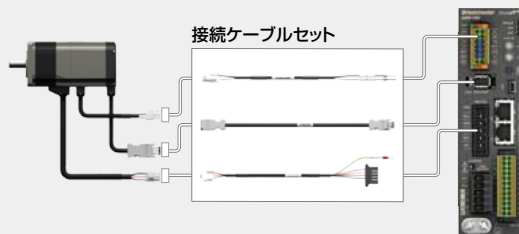
## ●コネクタタイプ



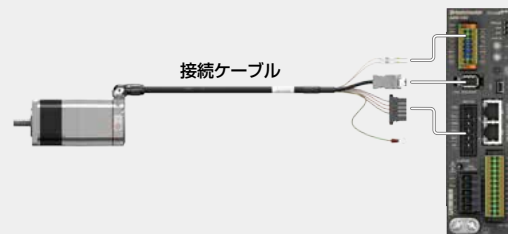
## ご参考：接続ケーブルの直径、断面積、質量比較

電磁ブレーキ付モーター、可動接続ケーブル、長さ5mの場合

### ●ケーブルタイプ



### ●コネクタタイプ



	ケーブルタイプ (ケーブル3本*)	コネクタタイプ (ケーブル1本)
直径 [mm]	・モーター用 φ8 ・電磁ブレーキ用 φ6 ・エンコーダ用 φ6.5	φ8.9
断面積 [mm <sup>2</sup> ]	111.7	62.2
質量 [kg]	1.19	0.53

\*モーター用、エンコーダ用、電磁ブレーキ用の3本

# AZシリーズ ラインアップ


## AC電源入力

タイプ	取付角寸法 [mm]	減速比	励磁最大 静止トルク [N·m]	速度範囲 [r/min]	バックラッシュ [arcmin]	ロスト モーション [arcmin]	
標準*1	42	-	0.3~0.77	0~4500	-	-	
	60		1.2, 2				
	85		2, 4				
バックラッシュレス	TSギヤード*2 (平歯車機構)	3.6~30	0.65~2.3	0~833	15~45	-	
			60		1.8~6		10~35
			90		6~25		10~25
	直交軸FCギヤード (フェースギヤ機構)	7.2~30	0.7~3	0~416	15~25	-	
			60		2.5~10.5		10~15
	PSギヤード (遊星歯車機構)	42	5~50	1~3	0~600	15	-
60		3.5~8		7~9			
90		10~37					
ノンバックラッシュ	PNギヤード(遊星歯車機構)	5~10	1~1.5	0~600	-	2以下	
			60				3.5~5
			90				10~20
	ハーモニックギヤード (ハーモニックドライブ®)	42	50, 100	8.3~11	0~70	-	1.5以下
		60		23~36			0.7以下
		90		73~107			

\*1 シャフト形状は、一面フライス/ストレート/キー付からお選びいただけます。(キー付：取付角寸法42mmは、**AZM48**のみ)

\*2 コネクタ方向は、出力軸に対して4方向(下/上/右/左)からお選びいただけます。







## DC電源入力

タイプ	取付角寸法 [mm]	減速比	励磁最大 静止トルク [N·m]	速度範囲 [r/min]	バックラッシュ [arcmin]	ロスト モーション [arcmin]	
標準*1	42	-	0.3~0.72	0~4000	-	-	
	60		1~2	0~3000			
バックラッシュレス	TSギヤード*2 (平歯車機構)	3.6~30	0.65~2.3	0~833	15~45	-	
			60		1.8~6		10~35
			90		6~25		10~25
	直交軸FCギヤード (フェースギヤ機構)	7.2~30	0.7~3	0~416	15~25	-	
			60		2.5~10.5		10~15
	PSギヤード (遊星歯車機構)	42	5~50	1~3	0~600	15	-
60		3.5~8		7~9			
90		10~37					
ノンバックラッシュ	PNギヤード(遊星歯車機構)	5~10	1~1.5	0~600	-	2以下	
			60				3.5~5
			90				10~20
	ハーモニックギヤード (ハーモニックドライブ®)	42	50, 100	8.3~11	0~70	-	1.5以下
		60		23~36			0.7以下
		90		73~107			

\*1 シャフト形状は、一面フライス/ストレート/キー付からお選びいただけます。(キー付：取付角寸法42mmは、**AZM48**のみ)

\*2 コネクタ方向は、出力軸に対して4方向(下/上/右/左)からお選びいただけます。

ドライバタイプ

<p>ネットワーク対応ドライバ</p> <p>EtherCAT EtherNet/IP PROFINET MECHATROLINK SSCNET III/H</p>  <p>AC DC</p>	<p>位置決め機能内蔵</p> <p>FLEX Modbus (RTU)</p>  <p>AC DC</p>	<p>RS-485通信付き パルス列入力</p>  <p>AC DC</p>	<p>パルス列入力</p>  <p>AC DC</p>	<p>ネットワーク対応 多軸ドライバ*</p> <p>EtherCAT MECHATROLINK SSCNET III/H</p>  <p>DC</p>	<p>miniドライバ*</p> <p>EtherCAT EtherNet/IP PROFINET MECHATROLINK Modbus (TCP, UDP) Modbus (RTU) RS-485通信付きパルス列入力</p>  <p>DC</p>
---	---	---	--	---	--

\* 製品の詳細は当社のWEBサイトをご覧ください。

## 接続ケーブル/可動接続ケーブル

ケーブルが屈曲される場合には、可動接続ケーブルをご使用ください。



単軸ドライバ AC電源入力用  
(1~10m)



単軸ドライバ DC電源入力用  
(0.5~10m)



miniドライバ用  
(0.2~10m)

● Oriental motor、*αSTEP*、*FLEX*、ABZOセンサは、日本その他の国におけるオリエンタルモーター株式会社の登録商標または商標です。

お客様ご相談センター

製品に関する技術的なお問い合わせ、購入についてのご相談はこちらまで。

TEL 0120-925-410

E-mail [webts@orientalmotor.co.jp](mailto:webts@orientalmotor.co.jp)

オリエンタルモーター株式会社  
[www.orientalmotor.co.jp/ja](http://www.orientalmotor.co.jp/ja)

オリエンタルモーター AZシリーズ

検索

2025年8月制作

お問い合わせ先